

プロジェクトの流れ

4 月

プロジェクト開始
マイコンの勉強
物理的学习
基礎回路製作
(PIC・LED・H8)

5 月

マイコンの発展演習
プログラム
スイッチ・モーター回転制御
LED点灯状態変更
カウンタ
ハード
ギアボックス作成

6 月

先行事例調査
Mindstorms を用いた学習
ギア (ギア比・トルク・クランク・角度変化)
ワークショップの企画

7 月

中間発表
ワークショップ準備

8 月

ワークショップ開催
先行事例調査
日本科学未来館 (東京)
子供未来博 (札幌)

教材班

テキスト班

9 月

教材の内容と仕様考案
回路作成
(PIC・センサ)
シリアル通信

テキストの考案
先行事例調査

10 月

ロボットプロトタイプ作成
回路作成
(音センサ・電圧スピーカ)
各種センサユニット作成
ユニットと各センサの接続

テキスト作成
ギア絵本 (資材調達と作成)
Flash テキスト
ロボットのしくみ
(ギア・クランク・モーター・センサ)

11 月

ロボット作成
足ユニット設計・制作
制御回路の改良
PIC と PC の通信プロトコルの
プログラム作成
制御回路のプリント基板作成

Flash テキスト
ロボットの仕組み
(プログラム・マイコンの説明)
ロボット図鑑の作成
(企業に掲載許可依頼)
イカ踊りロボット取材
TOP ページ作成
プロジェクトの説明ページ作成
教材班のソフト画像作成

ワークショップにむけた量産

12 月

(ワークショップ開催)

テキスト完成
教材の説明
ロボットとソフトの仕様説明

